

LÄSANVISNINGAR CHAPTER 4

SECTION 4.1

Exempel 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10, 11, 12 måste ägnas djup begrundan.

Övningar: 1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15, 17, 20, 25, 32, 33

SECTION 4.2

Om $T : V \rightarrow W$ är en linjär avbildning är $N(T)$, **the kernel of T** eller **nollrummet av T** ett delrum av V och $V(T)$, **the range of T** eller **värderummet av T** ett delrum av W . För en avbildning T som svarar mot en matris A är $N(T) = \text{Nul } A$ och $V(T) = \text{Col } A$.

Övningar: 1, 3, 5, 7, 9, 13, 15, 17, 19, 21, 23, 30, 31, 35

SECTION 4.3

Bases for $\text{Nul } A$ and $\text{Col } A$, p. 240: Se Exempel 3, Section 4.2 och Exempel 8, 9 Section 4.3

Övningar: 1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15, 29, 30, 31, 32, 33

SECTION 4.4

Jag skulle nog vänta med att läsa och jobba med detta avsnitt tills jag hört mig prata om detta på föreläsning.

Övningar: 1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 21, 27, 29 *Teoretiska övningar:* 20, 22, 23, 24, 25, 26

SECTION 4.5

Här behöver jag inte vänta på någon föreläsning.

Övningar: 1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15, 17, 23 *Teoretiska övningar:* 25, 27, 30, 31

SECTION 4.6

Exemplen och Practice Problems är mycket instruktiva här.

Övningar: 1, 3, 5, 7, 9, 11, 13, 15 *Spännande övningar:* 31, 32 $\mathbf{v} = (1, -3, 4)$, 33

SECTION 4.7

Här kan man läsa att i vissa problem kan man vara hjälpt av att byta bas och att exempel ges i kapitel 5 och 7. Då väntar jag med detta avsnitt tills vi kommer dit. Det finns dock ett problem som jag skulle vilja lösa redan nu, nämligen

Övning: 13

Supplementary Exercises

3, 4, 5, 9, 12, 13, 14, 15