

SVAR OCH ANVISNINGAR

1. $h = 2$

2. $h \neq 1$

3.
$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

4.
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

5. $h = -1$

6. T ex $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

7. $c = 0$

8. 3

9. 2

10. T ex $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix}$

11. För inga värden på k

12. Egenvärdena är 1 och -1

13. T ex $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$.

14.
$$\begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

15. En ortogonal bas är $1, t$

16. $1/3$

17. Enda egenvärdet är 0

18. Enda egenvärdet är 1

19. $a \neq 0$ (Ekvationen har ingen geometrisk betydelse för $a = 0$)

20. $9y_1^2 + 9y_2^2 - 3y_3^2$

1. Avbildningens matris är $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$. Värderummet är $\text{Col } A$ och nollrummet är

$\text{Nul } A$. En bas för $\text{Col } A$ är t ex $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$ och en bas för $\text{Nul } A$ är t ex $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$.

Det ortogonala komplementet till nollrummet är radrummet som spänns av $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$.

2. Eftersom $\langle p_1, p_2 \rangle = 0$ ges den ortogonala projektionen \hat{p}_0 av

$$\frac{\langle p_0, p_1 \rangle}{\langle p_1, p_1 \rangle} p_1 + \frac{\langle p_0, p_2 \rangle}{\langle p_2, p_2 \rangle} p_2 = \frac{5}{3} t^2. \text{ Avståndet är } \|p_0 - \hat{p}_0\| = \sqrt{\langle 1 - 5/3t^2, 1 - 5/3t^2 \rangle} = \frac{2\sqrt{2}}{3}.$$

3. Egenvärdena är $\lambda_1 = 1$ och $\lambda_2 = \lambda_3 = -1$. Linjens riktning och en ortogonal bas för planet ortogonalt mot linjen ger efter normering t ex

$$P = \begin{bmatrix} 1/\sqrt{3} & 0 & -2/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \end{bmatrix}, \quad D = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}.$$

4. Låt egenrummen vara $E(\lambda_1) = \text{Span}\{v_1\}$, $E(\lambda_2) = \text{Span}\{v_2, v_3\}$, där v_1, v_2, v_3 är en bas då egenvärdena är olika. På samma sätt är en egenvektor v_4 hörande till λ_3 ej linjärt beroende av v_1, v_2, v_3 då egenvärdena är olika. Alltså finns en bas av egenvektorer för A och matrisen är diagonaliserbar.

1. $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1/d & 1 \end{bmatrix}$

2. $\sigma = \sqrt{a^2 + b^2}$